Generate Collection

L8: Entry 41 of 72

File: JPAB

Mar 3, 1984

PUB-NO: JP359039129A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 59039129 A TITLE: ON-VEHICLE TELEPHONE SET

PUBN-DATE: March 3, 1984

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

UMEBAYASHI, KAZUYUKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

AISIN SEIKI CO LTD

N/A

KK SHIN SANGYO KAIHATSU

N/A

APPL-NO: JP57148699

APPL-DATE: August 27, 1982

US-CL-CURRENT: 455/FOR.212; 455/403

INT-CL (IPC): HO4B 7/26; HO4M 1/00; HO4M 1/26; HO4M 1/56; HO4Q 7/04

ABSTRACT:

PURPOSE: To attain dial operation without moving the visual line on a steering wheel, by giving a notice an operated key with sound.

CONSTITUTION: A <u>telephone</u> number of a called party is inputted by using numeric keys and *, # keys on a <u>steering wheel</u> operating board. A microcomputer stores the inputed <u>telephone</u> number. In case of key input, when the numeric keys are operated, sound is outputted at each operation in response to the operation key. The called party of the <u>telephone</u> number stored is called automatically. When the called party hooks up a receiver, the state possible for <u>hand-free</u> call is attained.

COPYRIGHT: (C) 1984, JPO&Japio

(19) 日本国特許庁 (JP)

10 特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭59—39129

引3月
4 頁)

匈車上電話装置

20特

顧 昭57-148699

②出 願 昭57(1982)8月27日

⑫発 明 者 梅林和幸

東京都台東区池之端2丁目1番

44号

⑪出 願 人 アイシン精機株式会社

刈谷市朝日町2丁目1番地

⑪出 願 人 株式会社新産業開発

東京都渋谷区神宮前2丁目30番

地8号

砂代 理 人 弁理士 杉信興

男 相 田

1. 雅明の名称

車上低話裝置

2.特許請求の範囲

(1)ステアリングホイール上もしくはステアリングホイールの近傍に装備した、ダイアルキースイッチ、第1の変闘手段、およびキースイッチの操作に応じた倡号を第1の変闘手段に印加する第1の制御手段を備えるステアリング操作ボード:

第1の変翻手段からの個号を復翻する第1 の復興手段、移動電話装置、少なくとも数値0~ 9の音声を発生する音声合成装置、および第1の 復闘手段で復闘される個号からステアリング操作 ボード上のスイッチ動作を判別し、そのスイッチ 動作に応じたダイアル個号を移動電話装置に指示す は対応付けた音声の発生を音声合成装置に指示す る第2の側御手段を鍛える、単橋本体側に装備さ れた固定側御ユニット:および ステアリング操作ボードと固定制御ユニットとを、電気的手段,光学的手段および磁気的手段のうちの少なくとも1つで結合する借り伝送手段;

を聞える単上電話装置。

(2)ステアリング操作ボードはリピートキースイッチを鍛え、リピートキースイッチの動作を検出すると、第2の制御手段は、それまでにあったダイアル入力全てに対応する音声の出力を音声合成装置に指示する、前記特許請求の範囲第(1)項配載の車上電話装置。

(3)最後にダイアル入力があってから次のダイアル入力がある前に所定の時間を経過すると、第2の制御手段は、それまでにあったダイアル入力全てに対応する音声の出力を音声合成装置に指示する、前記特許請求の範囲第(1)項又は第(2)項記載の車上電話装置。

(4)ステアリング操作ボードは、少なくとも1つの音響ー電気変換手段および音響ー電気変換手段からの信号で変闘を行なう第2の変闘手段を錯

え、固定制御ユニットは、第2の変調手段で変関した信号を復興する第2の復調手段を備え、第2の制御手段は第1の規関手段からの信号に応じて、第2の復闘手段の出力する信号を移動電話装配に印加する、前紀特許請求の範囲第(1)項記載の単上電話装置、

(5)伝送手段は、スリップリングとそれに接触する刷子を含む、前記特許額求の範囲第(1)項記載の単上電話数値。

(6)スリップリングおよび刷子は複数であり、 それらはステアリング操作シャフトを中心として 同心円状に形成されている、前記特許請求の範囲 第(5)項記載の車上電話装置。

(7)第1の変闘手段の出力増,第2の変闘手段の出力端,第1の復闘手段の出力端,第1の復闘手段の入力端および第2の 復闘手段の入力端は第1組のスリップリングおよび刷子に接続されており、単上バッテリーは第2 組のスリップリングおよび刷子に接続されている、 前記特許請求の範囲第(6)項記載の単上電話数段。

(8)第1の変制手段はFSK変調回路、第2の

テアリングホイールの中央に装飾する機作ボード (ステアリング操作ボード)と固定側御ユニットを結ぶ倡号ケーブルの配線が困難であり、配線を容易にするためには、ステアリング機構に更に、配線用のパイプおよび又は結線用のスリップリング機構の動作を妨げない形で配架する必要があり、ステアリング機構部に削り当てられる占有空間が限られるため、これらの配線はかなり困難である。

そこで本山駅人は、スリップリングと刷子を用いて操作ボードと固定側御ユニットを結び、そのラインを介して配力の伝送と個号の伝送を行なうようにする方式(特願昭 5 G - 1 3 2 9 2 G 号)を提案した。これによれば多数の線を用いることなく、操作ボードに供給する電力と操作ボードから発生する多数の情報を伝送しうる。

ところで、車上に低語数脳を鍛える場合、助手 席あるいは後部座席の人にも低語が使えるように、 一般に低語優は運転席と助手席との中央等に配版 されている。しかし、ドライバが電話機のダイア 変闘手段は周波数変調回路である、前配特許請求 の範囲第(1)項記載の重上能話装置。

(9)ステアリング操作ボードは第3の復願手段を含み、車上制御設置は第3の変闘手段を含む、前記特許請求の範囲第(1)項、第(2)項、第(4)項、第(5)項、第(6)項、第(7)項又は第(8)項記載の車上電話裝置。

3. 発明の詳細な説明

本発明は、車輌に電話装置を備えて、その電話 装置のダイアル入力をステアリングホイール近傍 のステアリング操作ポードに備えたダイアルキー で行なう車上電話装置に関する。

車柄において、ステアリングホイールは最もドライバに近く、しかもドライバの手に近いので操作性の向上をはかるためには、車上機器の側御指示用のキースイッチ類を装飾した操作ボードを、ステアリングホイールの中央部に装飾するのが好ましい。

しかしながら、ホイールの回転を操舵シャフトに 伝達するステアリング機構が複雑であるため、ス

ル操作をしようとすると、受話郡を片手で持ち、もう一方の手でダイアル操作をすることになるので、車輌の運転をしながらのダイアル操作はできない。そこで本出版人は、ステアリングホイールがのステアリング操作ボードダイアル操作を容易にとったがしたが、に対したが、でいる場合でも、単輌の運転やしたがある。これを用いる場合でも、単輌の運ががある。これを用いる場合でも、単輌の運ががいる。では、ダイアル操作を手さくりで行なっている。では、ダイアル操作を手さくりで行なっている。では、ダイアル操作を止めた状態で行なうのがかましい。

本希明は、ドライバが車輌の巡転中でも安全にかつ誤りなくダイアル操作しうる車上電話装配を 提供することを第1の目的とし、ダイアル操作の 内容を確認しうる車上電話装置を提供することを 第2の目的とし、受話器を持つことなく通話しう る車上電話装置を提供することを第3の目的とす る.

上記の目的を達成するために、本発明においては、ステアリングボイール上の操作ボードにダイアルキーを配置して、そのキー操作に応じたダイアルコードを電話装置に印加するとともに、 斉中合成装置を仰えて、 年一操作に応じて、 銀作に応じて、 銀作された キーに対応付けられた 音声を出力する。 つまり、キー操作を確認するためのアンサバックを目で見なくとも、 どのキーを操作したかわかるので、 ドライバが単柄を巡転しながらでも安全に、 電話装置のダイアル操作を行ないうる。

車上でドライバが電話機のダイアル操作をする 協合、ダイアル操作の途中で、交通の状況変化 (たとえば個号機の変化)があると、その操作を 中断して両手で運転をしなければならない。この ような場合、どこまでダイアル操作をしたのかド ライバは忘れることが多い。そこで本発明の一つ の好ましい像機においては、リピートキーの操作 もしくはキー操作からの所定時間以上の時間経過

M C 2 , 差動均幅器DFAおよびリレーRL1が 御わっている。

マイクロホンMCIとMC2は同一方向(ドライバの口の方向)に向けて、所定間隔をおいて配置してあり、両者の出力端は差勘増相振りFAのそれぞれ異なる入力端に接続してある。これにより、マイクロホンMCIに印加される音響とMC2に印加される音響の楚をDFAで増幅するので、MCIとMC2の配列方向すなわちドライバの方向からの音響に対して大きな出力優易が得られる。つまり、個方からの維育が相数され、ドライバの音声に対応する倡导のみが大きく増幅されてFM変調回路95に印加される。

車柄木体側の側御ユニットには、この実施例では定世圧電源戦闘120,マイクロコンピュータユニット130,FSK変隅回路150,FSK投岡回路160,FSK投岡回路160,FSK投

に応じて、それまでに操作されたダイアル全てに 対応する音声を発して、ダイアル操作の内容をド ライバに報知する。

また一般に車上電話機を使用する場合、片手で送話器を持って通話をしている。しかしドライバが片手運転をするのは危険である。そこで本発明の1つの好ましい腹様においては、ステアリング操作ポード上にマイクロホン等の音響一電気変換手段を配置して、この音響一電気変換手段からの音声信号を電話装置に印加する。これによりドライバは手を使うことなく通話を行ないうる。

以下、図面を参照して本発明の一実施例を説明する。第1図に一実施例の構成概略を示す。第1図を参照して説明する。この例では、ステアリングホイール操作ボードには、定電圧電源設図70、送信制御装厚であるマイクロコンピュータユニット80、キースイッチ90、第2の変調回路すなわちFM変調回路95、第1の変調回路すなわちFSK変調回路100、FSK復期回路110、音響一電気変換手段すなわちマイクロホンMC1.

SP, リレーRL2等が備わっている。

FSK変闘回路100の出力編、FSK復闘回路 110の入力端およびFM変調回路95の出力端 はスリップリングSA1に接続してあり、FSK 変闘回路150の出力端、FSK復闘回路160 の入力端およびFM復間回路170の入力増はス リップリングSA2に接続してある。スリップリ ングSA1とSA2は、刷子BA1およびBA2 を介して互いに配気的に接続されている。もう1 系統の伝送路すなわちスリップリングSB1、S B2および刷子BB1、BB2には、イグニッショ ンキースイッチSWを介して車上バッテリが接続 されている。

第2 a 図に、第1 図に示す装置を搭載した車輌の運転席の近傍を示し、第2 b 図にステアリング ホイール部分の外観を示す。第2 a 図および第2 b 図を参照して眺明する。ドライバシート1 のを 力に電話機2 (TEL) を設置してあり、その前 方にスピーカSPを配置してある。ステアリング ホイール3 の中央部にはステアリングホイール3

から浮かせて配配した操作パネルが聞わっている。 操作パネルには、ブッシュホンと同一の 1 2 個の キースイッチ 0 ~ 9 、* および # 、 両サイドのホ ーンスイッチ H S I 、 H S 2 、 クリアキー C L R 、 リピートキー R E 、ホールドキー H O し D 、コー ル/オフキー C A L L / O F F およびマイクロボ ンM C 1 が仰わっている。マイクロホンM C 1 の 下方に M C 2 が配置されている。

第2 c 図に、ステアリングホイール3 およびステアリング操作ボードと車柄木体との取付け構造を示す。 第2 c 図を参照して説明する。サポート3 8 はサポート41に固定されており、歯車3 9 を回動自在に支持している。歯車3 9 は単幅本体に固定してある。サポート41は操・フト4 1 に結合してある。サポート4 1 に結合してある。サポート4 1 に結合してある。サポート4 1 に結合してある。サポート4 1 に結合してある。サポート4 1 に対ける。4 3 は、両端に歯数の等しい歯車4 3 a および4 3 b を行する連結部材であり、サポート4 1 に回動自在に支持されている。 6 4 3 a たび4 3 b は

ある。46は、ステアリング操作ポードと固着し たディスクであり、歯車42側の面に、金属性の スリップリングSA1およびSB1を同心円状に 形成してある。ステアリングホイール3には、ス リップリングSA1,SA2,SBIおよびSB 2と対向する位置に、それぞれ刷予BAI, BA 2, B B 1 および B B 2 を固着してある。刷子 B AIとBA2および刷子BB!とBB2は電気的 に接続してある。各々の刷子BA1、BA2、B B 1 および B B 2 は、圧縮コイルスプリングのカ で各々の対向するスリップリングと接触している。 スリップリングSAI、SBIとステアリング撮 作ポードはリード線で接続してある。操舵シャフ ト40は接地してあり、ステアリング操作ポード の接地ラインと操舵シャフト40は電気的に接続 してある。

第3 a 図および第3 b 図に、ステアリング操作ボード上の電気回路の構成を示す。まず、第3 a 図を参照して説明する。キースイッチ 9.0 は、マイクロコンピュータ 8 0 の 5 つの山力ポート P 1

それぞれ歯車39および42と順合っている。ス テアリング操作ボードのプリント装板11および 操作パネル31は追車42に固着してある。 歯車 39と12の歯数は等しくしてある。このような 機成にすると、ステアリングホイールの凹動操作 に伴って操作パネル31等が回動しない。この実 旋例の場合、ステアリングホイール3を回動する と、サポート41および操舵シャフト40が回動 してステアリング操作が行なわれるが、歯車13 aと13かおよび39と42はそれぞれ伯数が等 しいため、サポート41の回動による連絡部材4 3の円弧状の移動によって生ずるサポート41と 歯車39の相対移動量(角度)、およびサポート 41と歯車42の相対移助風は舒しくなり、歯車 39が固定であり歯肌42が歯車39に対して回 動しないため、結果的にはステアリングホイール 3が回動しても操作パネル31は回動しない。4 5は、 車輌本体と固着したディスクであり、 ステ アリングホイール3何の面に、金鳳性のスリップ リングSA2およびSB2を同心円状に形成して

~ P 5 および 4 つの入力ポート P 6 ~ P 9 に、マトリクス状に接続された多数のスイッチで構成してある。これらのスイッチの接点は、前記操作パネル 3 1 上の所定部分を操作することで開閉する。 F S K 変 翻回路 1 0 0 は、入力側をマイクロコンピュータ 8 0 の 3 つの出力ポート P 1 0 、 P 1 1 および P 1 2 に接続してあり、出力縮を スリップ および P 1 2 に接続してある。 F S K 変 測回路 1 0 0 は、カウンタ C O 1 、 D タイプフリップフロップ F 1 、 F 2 、 ナンドゲート N A 1 ~ N A 5 、 インパータ 1 N 1 ~ 1 N 5 、 トランジスタ Q 1 、 Q 2 等で 権 収してある。

回路 1 1 0 は機能別に分けると、 S T 1 、 F 3 、 F 4 、 F 5 、 F 6 、 N A 6 、 N A 7 、 I N 6 ~ I N 1 0 等でなる波形整形・微分回路、 F 7 、 C O 2 、 F 8 、 N A 8 ~ N A 1 6 および I N 1 1 ~ J N I 7 でなる外部入力優先回路、 F 9 、 F 1 0 、 N A 1 7 、 I N I 8 および I N 1 9 でなる参照借号発生回路、 ならびに F 1 I 、 F 1 2 、 C O 3 、 N A I 8 、 N A 1 9 および I N 2 0 ~ I N 2 2 でなる周波数弁別回路で構成されている。

マイクロコンピュータ 8 0 の出力ポート P 1 4 にはインバータを介してブザー B 2 を接続してあり、 山力ポート P 1 5 にはインバータを介してリレー R L 1 を接続してある。

第3 b 図を参照して説明すると、前記のリレーR L 1 の接点の一方は、スリップリングS B 1 から の電源ラインに接続してあり、接点のもう一方は、 定電圧回路 R E 2 , R E 3 , R E 4 および R E 5 に接続してある。3 端子定電圧回路 R E 1 等とコ ンデンサでなる電源回路の出力端は、第3 a 図の 電気回路の電源ラインに直接接続してある。なお

第4 b 図を参照して説明する。定程圧電源回路 I 2 0 は高周波阻止用の電気コイルC H C を備えており、C H C の一端はイグニッションキースイッチ S W を介して車上バッテリに、もう一端はスリップリング S B 2 に接続してある。

FM復園回路170の入力端はスリップリングSA2に接続してある。FM復園回路170は、セラミックフィルタCFT、FM信号復闘用の集積回路FMD、低周波増幅船AM1等で構成してある。FM復園回路170の電源は、リレーRL2

RB3はスイッチング式の定電圧回路(CP48 01)であり、演算増幅船用の±12Vの安定し た電圧を発生する。マイクロホンMCLおよびM C2は、演算増幅器で構成した差動増幅器DFA に接続してある。 差動増幅器DFAの出力端には、 **漁算増幅器を用いて構成したハイパスフィルタH** PFを接続してある。HPFの出力端には演算増 幅器を用いて構成したローパスフィルタLPFを 接続してある。ローパスフィルタLPPの出力信 号は、増幅器AMPで増幅し、コンデンサを介し てFM変嗣器FMMの入力線Audio inに印加して ある。FMMの入力端Audio inには、可変抵抗器 VR1で所定の直流パイアス電圧を印加してある。 可変抵抗器VR1は、FM変調波の中心周波数を 股定するものである。 P M 変 関 器 F M M は、 1 つ の集積回路でできており、FM変闘回路95はF MMとその各端子に接続された電気コイル、コン デンサ、抵抗器等で構成してある。 PM変闘器 P MMの出力端では、コンデンサを介してスリップ リングSA1に接続してある。

の接点を介して供給される。FM復嗣回路170の協力端はリレーR5の接点に接続してある。スピーカSPに接続した増幅BAMPは、クリッパCLP,低層波幅BAM2および電力増MBPAで構成してある。電力増幅BPAは出力トランスレス(OTL)構成になっている。増編がAMPの入力端は、リレーR2の1つの接点を介して、リレーR7の1つの接点を介して、ピコンおよびBUSYラインはマイクリコンとは、リラインおよびBUSYラインはマイクリコンとは、リラインおよびBUSYラインはマイクリコンとはコータ130に接続してある。音声信号出力端OUTは、リレーR7の1つの接点に接続してある。

マイクロコンピュータ 1 3 0 の他のポートには、 ブランチ接続回路 1 8 0 , ホーン駆動用のリレー R6 を制御するトランジスタ, リレー R7 を駆動 するトランジスタおよびブザーB 2 を駆動するイ ンパータを接続してある。ブランチ接続回路 1 8 0 には、電話機T B L , 移動機T R X , P M 復開 回路170および増極器AMPを接続してある。 電話機TELのブロックにおいて、D1はダイア ルコード出力端、CPは1200ポーのクロック パルス出力端、PSは電源オン/オフ例御入力端、 C1は規制指示信号(「0」:通話可,「1」: 通話不能)入力端、HKはフック信号(オンフック)出力端、Tは送信音声信号出力 端、Rは受信音用得入力端、POWは電源端で ある。移動機TRXにおいてHK1およびHK2 は、ともにフック信号入力端である。ブランチ接 続回路180にはリレーR1、R2、R3(RL2)、R4 およびR5が即わっており、これらがマイクロコ ンピュータ130で制御される。

の出力端Qが高レベル目になる。これにより、ゲ - トNA4, NA5が関き、N´A 3の出力端から のT又は2T周期の信号が、NA4、IN5、お よびIN4,NA5を介してそれぞれトランジス **タQ1およびQ2に印加される。その佰号の立ち** 上がり又は立ち下がりにおいて、トランジスタQ 1 又はQ 2 のいずれかがオンし、コンデンサC1 の電荷を充放電する。これにより、スリップリン グSA1には、パルス信号の立ち上がりと立ち下 がりで、正極性および負極性のパルス状の信号が 生ずる。ポートP!2が低レベルしであると、F 2のQがレとなり、ゲートNA4およびNA5が 閉じて、トランジスタQ1およびQ2に低レベル しおよび高レベルHがそれぞれ印加される。この 状態においてはトランジスタQ1およびQ2はと もにオフとなり、スリップリングSA1に借号を 出力しない。

第5 a 図に、第3 a 図および第4 a 図のFSK 四波数弁別回路の破略のタイミングを示す。第5 a 図を参照しながらこの回路の動作を説明する。 周期2Tのパルス信号は、後述するPSK棋闘回 路110にも印加される。マイクロコンピュータ 80の山力ポートP11が伝送するデータの出力 娘である。フリップフロップFLは、クロック入 カ媼CしKに印加される周期2Tのパルス借号の 立ち上がりに同期してポートP11からのデータ に応じたレベル(データ「 L 」で高レベル H ,デ - タ 「O」で低レベルし)を出力端Qにセットす る。したがってデータが「1」であると、F1の 出力増QがHとなり、ナンドゲートNA1を介し てナンドゲートNA3の出力増に、CO1のQ2 からのT周期のパルス信号が現われ、データが 「0」であると、F1の出力端QがLとなり、ナ ンドゲートNA2を介してナンドゲートNA3の 出力端に、COIのQ3からの2T周期のパルス 信号が現われる。マイクロコンピュータ 8 0 の出 カポートPi2は、FSK信号の伝送路への出力 許可/菸止を制御する佰号を出力する。ポートP 12が高レベルHのとき、CO1の出力する周期 2 Tのパルスに同期して、フリップフロップF2

フリップフロップF11およびカウンタCO3の クロック入力端CKには、常時、マイクロコンピュ -タのポートP 1 0 からの 1 / 4 T 周期のクロッ クパルスが印加される。外部からのFSK佰号は、 F11の 」入力端、フリップフロップドリ 2 のク ロック入力端等に印加される。この実施例におい ては、FSK信号はデータ「I」(高レベルH) のとき周期がT、データ「0」(低レベルし)の とき周期が2Tとなるように設定してある。初期 状態においては、カウンタCO3はリセットされ ている。FSK佰号が到来してF11のJ入力熵 が高レベルになると、クロック(T/4)に同期 して、F11のQ出力端がH、F11の気出力幅 がしにセットされる。これによりカウンタCO3 のリセットが解除され、カウンタCO3はクロッ ク (T/4) のカウントを開始する。FSK佰号 がT周期であると、カウンタCO3が0、1、2、 3とカウントしたところでPSK借号がHとなり、 カウンタCO3は再びリセットされる。またそれ と同時に、フリップフロップF12は入力端Dの

レベルすなわちHを出力網出力倡导として、データ「1」に対応する高レイルリカウンタCO3はの、1、2、3、4、5とカウントリンタCO3はの、1、2、3、4、5とカウントリンタCO3はの、1、2、3、4、5とカウントリンタCO3はがインパータりと、カウントリップを印加する。F11はこれによりカウンタCO3はリセットされるといって次にFSK倡导が高レベルHになると、フリッカないのである。F11の出力したがって次にFSK倡导が高レベルHになると、フリッカないのである。BK個号を印加すると、この個号を組織してデータを出力する。

しかし、仮に下周期のFSK信号と類似のノイズ 等が周波数弁別回路に印加されると、そのノイズ に応答してフリップフロップFSのQがHにセットされ復闘出力信号として高レベルHが出力され る。そして、その後に信号およびノイズが印加さ

すると、周波数弁別回路はこの信号をデータ「0」 と判別し、復調出力信号を低レベルしにセットする。

第5c 図に外部入力優先回路の動作タイミング を示す。 第5 c 図を参照しながら説明する。 波形 整形・微分回路からのPSK信号(NA7の出力 する倡号)は、インバータIN10およびナンド、 ゲートNA8に印加される。インパータINIO の出力値号は、ブリップフロップF7、F8およ ぴナンドゲートNA13に印加され、ナンドゲー トNA8からの出力信号はカウンタCO2のリセッ ト入力端Rに印加される。カウンタCO2および フリップフロップF7のクロック入力増CKには、 T/4周期のクロックパルスが印加される。 FSK信号が外部入力優先回路に印加され、イン パータINIOの入力端が低レベルしになると、 T/4周期のクロックパルスに同期して、フリッ プフロップド7の出力端QおよびQが、それぞれ Hおよびしにセットされる。F7の出力端Qおよ び豆からの個号は、それぞれナンドゲートNAI

れない場合、フリップフロップP12のQ出力総は高レベルHにセットされたままの状態を保持する。この状態が所定時間以上続くと、復調回路に接続されるマイクロコンピュータ80 (又は130)は、データが到来したと判別して歌まってデータの読取を開始する。この実施例においては、これを防止するために参照信号発生回路および外部入力優先回路が備わっている。

4およびNA15に印加される。ナンドゲートNA15に印加される。ナンドゲートNA15に印加される。ナンドゲートNA15に印加される。ナンドゲートNA14、NA15には、プロップフロップアフロップアフのQがHにセットされると、周波数弁別回路には、インバータIN17からのPSK信号が印加される。また、P7の出力端でがLにセットされると、カウンタCO2のリセットが解除され、CO2はクロックのカウントを開始する。

F S K 信号の周期がTの場合、カウンタCO2は 0 、 1 、 2 、 3 とカウントしたところで、次のF S K 信号の状態変化により再びリセットされ、再 度 0 、 1 、 2 、 3 とカウントを行なう。FSK信 号の周期が2Tの場合、フリップフロップF7が セットされた後に、カウンタCO2は0、1、2、 3 、 4 、 5 、 6 とカウントしてリセットされる。 つまり、FSK信号がある時には、FSK信号の 周期がTおよび2Tのいずれであっても、フリッ プロップドアのリセット入力増Rにはりをいいて、F7は出力増Rには力増ないので、F7は出力増Rに出力増ないので、F7は出力増ないので、F7は出力増なる。 Qにるをそれぞれ、アリップアのロップアのおからのからには、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップであり、アリップでは高レベルーが印かでは、アリップには、アリップでは、アリップを表している。アリップでは、アリッグでは、アリップを表している。アリッグでは、アリップでは、アリップを表している。アリップでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリップでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッツでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッツでは、アリッツでは、アリッツがあり、アリッグでは、アリッツが、アリッグではないでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリッグでは、アリ

FSK信号が印加されなくなると、カウンタCO 2に、カウント6でのリセットがかからなくなる ので、カウンタCO2は、0,1,2,3,4, 5,6,7,8,9とカウントを続行する。CO 2のカウント値が9、すなわちカウント開始から

タ80の出力ポートP12に高レベルHを出力し、 P10にT/4周期のクロックパルスを出力した 状態で、出力ポートP11に伝送するデータに応 じたレベルH又はLをセットすると、そのレベル に応じて周期がT又は2Tのパルス信号、すなわ ちFSK信号がインバータIN5の出力端等に生 じ、これにより、FSK信号の立ち上がりおよび 立ち下がりの際に、スリップリングSA1を含む 伝送路に正極性および負極性の信号が生ずる。

一方、マイクロホンMC1,MC2に音声を入力すると、音声信号は差勘増幅器DドAで増幅され、ハイパスフィルタHPF。ローパスフィルタLPFおよび増幅器AMPを介して、FM変調器FMMのAudio inに印加される。これにより、FM変調回路95の出力端には音声信号で周波数変調された比較的振幅の小さい正弦波信号が現われ、この信号がコンデンサを介してスリップリングSA1を含む伝送路に印加される。

したがって、伝送路には、FSK信号と、音声信号で変闘された正弦波状のFM信号とが重量した

第6図に、装置全体の概略の信号波形を示す。 第6図を参照しながら、第3 a 図および第3 b 図 に示すステアリング操作ボードから、第4 a 図お よび第4 b 図に示す装置に信号を送る場合につい て説明する。前記のように、マイクロコンピュー

信号が現われる。この信号は、スリップリングSA2を介して車辆本体上の装置に印加される。その信号は、FSK復酬回路160に印加される。FSK復酬回路160はその信号からシュミットトリガST1で正価性パルスおよび負債性パルスの成分のみを2値的に取り出して、FSK信号に変換した後、FSK信号の周期に応じて、FSK信号をデータ「1」又は「0」に復闘し、そのデータをマイクロコンピュータ130の入力ポートF13に印加する。

一方、伝送路からの信号はFM復嗣回路 1.70に 印加される。FM復嗣回路 1.70は、セラミック フィルタ C F T で F M 変調信号のみを取り出して、 それを F M 復調用の集積回路 F M D に印加する。 F M D は、 F M 変調波から元の音声信号を復調し て、その音声信号を増幅器 A M 1 に印加する。

 マーク信号(高レベル:「1」)、それに続く1 ビットのスタートビット。8ビットのデータおよび8ビットのBCCコードでなっている。8ビットのデータは、ビット0~ビット4がキーの種別を示し、ビット5がキーのオンノオフ(「1」でオン,「0」でオフ)を示し、ビットを示し、ビットを示し、ビットないし、ビットないし、ビットないし、ビットないし、ビットないし、ビットないには、「0」で、がキーのグループを示されるCの3グループを、「00」で示されるCの3グループに分けてある。第2を短いまして説明する。第1に分けてある。第2を照して説明する。カリアキーCLDであり、サーグループBはボーンキーHS1およびHS2であり、キーグループとしていたコールノオフキーCALL/OFFである。

第8回に、ステアリング操作ポードから車上電話の発信操作を行なう場合の装配動作、および受信操作を行なう場合の装配動作の概略を示す。第8回を参照して説明する。

殖僧動作

ホイール上のマイクロホンMC1およびMC2が 移動機TRXから遮断され、車輌から音声が送信 されなくなる。

再度、コールオフキーCALL/OFFが操作されると、通話終了と判別し、通信を終了する。 受信動作

相手先から車上電話機に呼出しがあると、呼出 し音が鳴る。

コールオプキーCALL/OFFが操作される のを持つ。

コールオフキーCALL/OFFが操作されると、通常の受話器を持ち上げた状態と同様になり、相手先の音声がスピーカSPから出力され、ステアリング操作ポード上のマイクロホンMCIおよびMC2が送話器として車上電話機に接続される。

再度、コールオフキーCALL/OFFが操作されると、通話終了と判別し、通信を終了する。

第9 a 図および第9 b 図に、第3 a 図および第3 b 図のステアリング操作ポードの動作を示す。
第9 a 図および第9 b 図を参照して、ステアリン

相手先の電話番号をステアリングホイール操作ポード上の数値キー、*および#を用いて入力されたこれでマイクロコンピュータがキー入力された電話番号を記憶する。このキー入力の際のつど、キー0~9のいずれかが操作されると、成がから、操作されぞれの数値に対し、「4」、「3」・なる。またこでは操作した全ての数値キーに対応する。とれまでに操作した全ての数値キーに対応する。とれまでに操作した全での数値キーに対応する。とれまでに操作した全ての数値キーに対応する。コールオフキーCALL/OFFが押されるのを持つ。

コールオフキーCALL/OFFで操作されると、記憶した電話番号の相手先を自動的に呼出す。 呼出しをした相手先が受話機を上げる(オフフック)と、ハンドフリー通話のできる状態になる。 なおここでホールドキーHOLDを操作すると、リレ

- R 5 が動作して、送話器すなわちステアリング

グ操作ポードの各ステップの動作を説明する。

S 1 メモリの内容を初期額とし、マイクロコンピュータ80の各出カポートの状態を初期レベルに設定する。この処理により、出カポート P 1 2 は低レベルしになり、F S K 借号の出力が禁止される。

S 2 キー読取信号出力ポートすなわち P 1 ~ P 5 に出力するデータを初期値にセットする。この初期データは、読取りを開始するキーマトリクスの行うインに接続した出力ポートに対応するビットを「0」(すなわち低レベルし)としその他のピットを「1」(すなわち高レベルH)とする値にしてある。この実施例では、初期セットでポートP 1 に対応するビットを「0」、ポート P 2、P 3、P 4 および P 5 に対応するビットを「1」とするようになっている。

S 4 キーマトリクスの列ラインに接続した入 カポートP6~P9のレベルを読取る。第3 a 図 を参照すると入力ポートP6~P9は抵抗器を介 して電源ラインVccにプルアップされており、出 カポートP1~P5と入力ポートP6~P9の間 に各々のキーがマトリクス状に接続されているの で、たとえばキーマトリクス90のキー0が押さ れると、出力ポートP1に低レベルしが設定され るタイミングで、入力ポートP6、P7、P8お よびP9のレベルは、それぞれし、H、Hおよび 日となる。

S 5 ステップ S 4 で読取ったデータの各ピットの 1 / 0 を反転する・すなわち舗数をとる・

S 6 ステップ S 5 で 得たキー 航取りデータを 数値 0 と比較する、数値 0 であればキー入力がないのでステップ S 1 3 に進み、それ以外であれば、ステップ S 7 に進む。

S 7 キー腕取りデータを所定のメモリにセーブ (ストア) する。

S8 キー接点の機械的な振動すなわちチャタ

リングの影響をなくするため、振動がおさまるの に必要な所定時間(たとえば 1 0 m sec)時間待ちする。

S 1 1 ステップ S 1 0 の 液算 結果が 0 でないかどうかチェックする。 0 でなければ、キー入力がなかったものとしてステップ S 1 3 に進み、そうでなければ S 1 2 に進む。

S 1 2 出力ポート P 1 ~ P 5 に出力するキー統取行信号データのデータ「0」のビットと、ポート P 6 ~ P 9 から読取ったデータから、押されたキーに対応する 8 ピットのキーコードを生成する。S 1 3 出力ポート P 1 ~ P 5 に出力するキー説取行信号データのデータ「0」のビットを、1 ビット購りのビットにシフトする。

S 1 4 1回のキー競取り走査が終了したかどう かチェックする。終了してなければ、ステップS

3からの処理に戻る。

S 1 5 キー入力がなかったので、 8 ビットコード 0 0 H(16 進表示)をキーコードとする。

S 1 6 前回のキー脱取走査時のキーコードをメモリからロードする。

S 1 7 ステップ S 1 6 でロードした旧キーコードと今回のキー読取走査で得られた新キーコードとの各ピット単位の論理和を複算する。

S I 8 液算結果が0かどうかチェックする。0 すなわちキー操作なしの場合にはステップS 2 に 戻り、それ以外の場合にはステップS I 9 に進む。 S I 9 新たに生成されたキーコードを所定アド レスのメモリにストアする。

S 2 0 キーコードは、キーグループ A に届する ものかどうかチェックする。

S 2 1 キーが抑されたのか離されたのかをチェックする。グループAのキー、すなわち数値キー。 * キー、# キー、クリアキーCLR、リピートキーR E およびホールドキー H O L D は抑されたときにのみに有効とするため、キーが離された場合 にはステップ δ 2 にジャンプする。

S 2 2 キー入力確認のために、ブザーを!回鳴動させる。

S 2 3 押されたキーがグループBに属するかどうかチェックする。グループBのキーすなわちホーンキーH S 1 およびH S 2 は、抑されたときと離されたときの両方を有効とする。

S 2 4 生成されたキーコードのデータを伝送路 に送り出し、車柄木体側の装置にキー入力があっ たことを知らせる。この処理については後で詳細 に説明する。

S 2 5 ステップ S 2 4 のデータ伝送で、データ が正しく送られたかどうかチェックする。

S 2 6 押されたキーがグループ C に属するものかどうかをチェックする。グループ C のキーすなわちコールオフキー C A L L / O F F については、キーが押される度に、キーのオン/オフを反転したデータを伝送する。

S 2 7 メモリから、コールオフキーCALL/ . OFFのオン/オフ状態を示すデータをロードす る.

S 2 8 キーコードと、ステップ S 2 7 でロード したデータから、コールオフキー C A L L / O F Fのオン/オフ状態を反転した新たなキーコード を生成する。たとえば、前回の操作でコールオフ キーの状態がオンになっていれば、今回のキー操 作ではコールオフキーのオフを示すキーコードデータが生成される。

S 2 9 ステップ S 2 4 と 同様

S 3 0 ステップ S 2 9 のデータ 伝送で、データ が正しく送られたかどうかチェックする。

S 3 1 コールオフキーCALL/OFFのオン /オフ状態を制値するメモリの内容を反転する。 S 3 2 コールオフキーCALL/OFFの状態 に応じて、マイクロコンピュータ 8 0 の出力ポート P 1 5 に接続したリレーRLIのオン/オフ側 御を行なう。これにより、FM変制回路 9 5 等が 飼知される。

S 3 3 データ伝送でエラーが生じたので、ブザ -B Z を 2 回鳴らしてエラー発生をドライバに報

の車上電話機と同様の操作で電話機TELを使用できる。

S 5 4 ステアリングホイール操作ボードからの ハンドフリー通話指示を記憶するメモリの内容を ロードする。

S 5 5 ハンドフリー通話指定かどうかチェックする。初期状態ではハンドフリー通話が指定されていないのでステップS 5 7 に進むが、ステアリングホイール操作ボードのコールオフキー C A L L / O F F がオン (C A L L) に 設定されると、ハンドフリー通話指定となりステップS 5 6 に進む・

S 5 6 出力ポートHK20にHを出力してリレーR4をオンし、出力ポートHK10にHをセットし、出力ポートAudioにHを出力してリレーR2 およびR3 (R L 2)をオンし、出力ポートPSにしを出力してリレーR1 をオンにセットする。これで、電話機丁ELおよび移動機丁RXの電源がオンし、FM似間回路170の電源がオンし、移動機丁RXの音声受信ラインに増橋僧AMPが

知する。

S 3 4 キー航取りエラーが生じたので、ブザー B 2 を 3 回鳴らしてエラー発生をドライバに 観知 する。

第10a図、第10b図および第10c図に、 第4a図および第4b図に示す車輌木体上の装置 の動作を示す。第10a図、第10b図および第 10c図を参照して各動作ステップを説明する。 S51 メモリの内容を初期値とし、マイクロコ ンピュータ130の各出力ポートの状態を初期レ ベルに設定する。この処理により、出力ポートア 12が低レベルしになって、FSK個号の出力が 禁止される。

S 5 2 電話機 T E L の受話器がはずれているか どうかチェックする。

S 5 3 電話機TELの受話器がはずれているので、出力ポートHK20にHを出力してリレーR4 をオンし、出力ポートHK10にHを出力し、出力ポートAudioにLを出力してリレーR2およびR3(R L 2)をオフにセットする。これで、通常

接続される.

S 5 7 出力ポートHOLDにしを出力してリレーR 5 をオフし、出力ポートHK20にしを出力してリレーR 4 をオフし、出力ポートHK10をしたセットし、出力ポートAudioにしを出力してリレーR 2 およびR 3 (R L 2)をオフし、出力ポートPSにHを出力してリレーR 1 をオフにセットする。これで電話機丁EL。移動機丁RXおよびFM復岡四路 1 7 0 の電源がオフとなり、電話機丁ELと移動機TRXが接続される。

S 5 8 ステアリング操作ボードからのデータを受信する。これについては後で静和に説明する。 S 5 9 ステアリング操作ボード上でのキー操作 によって発生するデータ送信が、ステアリング操 作ボードからあったかどうか判別する。

S 6 0 送られたデータは、グループ A のキーコードかどうか判別する。

S61 キーコードは数値キー。 * キー又は#キーかどうかを判別する。

S62 キーコードはホールドキーHOLDかど

うかを判別する。

にセットする。

S63 キーコードはクリアキーCLRかどうか

S64 それまでに送られた数値キーのキーコー ドをストアするメモリのアドレスカウンタをクリ アする。つまり、それまでの数値キー入力をキャ ンセルする.

S65 キーコードはグループBのものかどうか 判別する。

S 6 6 + - コードはホーンキーH S 1 , H S 2 に対応するものかどうか判別する。

S67 キーコードはキースイッチオンか? S68 ホーンキーが離されたのでホーンをオフ

S69 ホーンキーが抑されたのでホーンをオン にセットする。

S70 キーコードはグループ このものかどうか をチェックする。

S7l データとして受信されたキーコードがグ ループA,BおよびCのいずれでもないので、デ

1, MC2で通話できるようになる。

S78 ホールドが指定されたので、出力ポート HOLDにHを出力してリレーR5 をオンにセッ トする。これでドM併園園路170の出力端と移 動機TRXとが切り離される。

S79 数値キーのキーコードが到来したので、 そのコードを、数値キーの数値に対応するBCD (Binary Coded Decimal)コードに変換してそれ を所定アドレスのメモリにストアする。

S80 数値キーのBCDコードを配位するメモ リのアドレスを指定するカウンタの内容をインク リメントする。

S150 リレーR3 およびリレーR7 をオンし、 して、音声合成ポード190の電源をオフにする · 音声合成ポード190に電源を供給するとともに、 音声合成ポード 190の 佰号出力端OUTを電力 増幅器PAの入力端に接続する。

S I S I R O M 内の B C D - 音声コードアドレ ス変換テーブルを参照し、ステップS79で得た キーのBCDコードから、音声合成ポード190 に出力すべき音声コードのアドレスを生成する。

- 夕受佰エラーとして処理し、ブザーB2を3回 ぬらす。

S72 ステアリング操作ボードからのハンドフ リー通話指示を記憶するメモリの内容をロードす る。

S73 S72でロードしたデータがハンドフリ 一通話を指定するものかどうかチェックする。

S74 ホールドキーHOLDによる指示を配憶 するメモリの内容をロードする。

S 7 5 S 7 4 でロードしたデータの 1 / 0 (オ ン/オフ)を反転し、それを元のメモリにストア する。したがって前にホールド指示がなければ、 データの所定ビットを「1」すなわちホールド指 定にセットする。

S76 ホールド指定かどうかチェックする。 S77 ホールド解除が指定されたので、出力ポ - トHOLDにしを出力してリレーR5 をオフに セットする。これでFM復興回路170の個号出 力幅が移動機TRXの送信音声入力端Tに接続さ れ、ステアリングホイール上のマイクロホンMC

S152 ステップS151で得たアドレスコー ドを音声合成ポード190に送出する。

S153 音声出力ボード190からの信号ライ ンBUSYのレベルをチェックし、それがBUS Y(すなわち音声出力指令受付不可)でなくなる まで待つ。

S154 個号ラインSDを音声出力指令レベル にセットする。これで音声出力ボード190は、 指定されたアドレスに対応付けてある音声のデー タを読み出して、それをアナログ音声信号に変換 して出力端OUTに出力する。

S 1 5 5 リレーR3 およびリレーR7 をオフに とともに、低力増幅器PAの入力端を増幅器AM 2の出力端に接続する。

S160 到来したキーコードはリピートキーR Eに対応するものかどうかを判別する。

S161 キー機作回数に対応する、それまでに 送られた数似キーのキーコードをストアするメモ リのアドレスカウンタ(ポインタ)の内容が0、

すなわち数値キー入力なしかどうかをチェックする。 0 でなければ S 1 6 2 に 過む。

S 1 6 2 リレーR 3 およびリレーR 7 をオンし、 音声合成ボード 1 9 0 等の電源を供給するととも に、音声合成ボード 1 9 0 の倡号出力端 O U T を 電力増幅器 P A の入力端に接続する。

S 1 6 4 R O M 内の B C D 一 音 声 コード アドレス 変換テーブルを参照し、ステップ S 1 6 3 で ロード した B C D コード から、 音 声 合成ポード 1 9 0 に 出力す べき音 声コードの アドレスを生成する。 S 1 6 5 ステップ S 1 6 4 で 得 た アドレスデータを、音声 合成ポード 1 9 0 に 出力する。

S 1 6 6 音声出力ボード 1 9 0 からの佰号ラインB U S Y のレベルをチェックし、それが B U S

Y (すなわち音声出力指令受付不可) でなくなる まで捺つ。

S 1 6 8 アドレスポインタの内容を1 回インクリメントする。つまり、今回音声出力したキーの 次に入力操作したキーの B C D コードがストアされている番地の値とする。

S L 6 9 アドレスポインタの内容が、入力され たキーの B C D コードをストアしたメモリの 最終 番地を越えたかどうかをチェックする。

S 1 7 0 リレーR 3 およびリレーR 7 をオフにして、音声合成ポード 1 9 0 等の電源供給をやめ、電力増幅器 P A の入力端に増幅器 A M 2 の出力端を接続する。

S 8 l ステアリング操作ポードから到来したキ - コードがコールオフキー C A L L / O F F の操

作を示すものかどうかチェックする。

S 8 2 キーコードはコールオフキーのオン (C A L L) 状態を示すものかどうか判別する。

S 8 3 コールオフキーがOFFにセットされたので、ハンドフリー通話指定を配値するメモリの内容を「0」(ハンドフリー通話解除)にする。S 8 4 コールオフキーがCALLにセットされたので、ハンドフリー通話指定を配億するメモリの内容を「l」(ハンドフリー通話指定)にする。S 8 5 電話機丁ELの受話器がTELからはずれているかどうかをチェックする。

S 8 6 出力ポートHK20にHを出力してリレーR4 をオンし、出力ポートHK10にHをセットし、出力ポートAudioにHを出力してリレーR2 およびR3 (R L 2) をオンし、出力ポートPSにしを出力してリレーR1 をオンにセットする。これで、電話機丁ELおよび移動機丁RXの電源がオンし、FM似調回路170の電源がオンし、移動機丁RXの音声受信ラインに増幅器AMPが接続される。

S87 リレーの動作時間および移動機が電源オンから所定の動作状態となるのに要する時間だけ 待つ。

S 8 8 移動機TRXの電源がオンかどうかチェックする。

S 8 9 単柄が通信可能な位置にあるかどうか (電波が伺くかどうか)をチェックする。これは、 T R X の山力編 C 1 が通話可を示すレベルかどう かをみて判別する。

S 9 0 枚際発生もしくは通信不能な位置に北桁があるので、ブザーB Z を 2 回鳴らしてエラーが発生したことをドライバに知らせる。

S 9 1 ハンドフリー通話の指定を記憶するメモリの内容を「0」(ハンドフリー通話解除)にセットする。

S 9 2 数値キーで入力された数値の 4 ビット B C D コードを記憶するメモリの内容を、数値ポインタ (アドレスカウンタ) で指定される番地から 読出して所定のレジスタにロードする。

S93 ステップS92で得たBCDコードを低

話機TEしが発生するダイアルコードと同一のコードに変換する。

S94 移動機TRXのCP縮から出力されるパルス借号に同期して、S93で得たダイアルコードを順次とDI縮に出力する。

S 9 5 数値ポインタの値を 1 回インクリメントする.

S 9 6 B C D コードをメモリから全て統出したかどうかチェックする。これは、数値ポインタの値をみて判別する。終了でなければ、ステップ S 9 2 に戻って次の数値ポインタからB C D コードを続いす。

第11a図に、マイクロコンピュータ80のデータ伝送(送信)動作の詳細を示す。第11a図を参照して各ステップの動作を説明する。

S 1 0 1 伝送するデータに対する 8 ビットの C R C チェックキャラクタ B C C を生成する。

S 1 0 2 データ伝送回数を制限するリミットカウンタに所定値をセットする。

S103 山力ポートP12をHにセットしてF

て連続的に出力する。

S 1 0 9 出力ポート P 1 2 に L をセットして、 F S K 値号の出力を禁止する。

S110 相手側(受信側)からFSK信号が来たかどうかチェックする。後で説明するように、受信側は、アクノリッジACK 0を出力した後で送信側からのアクノリッジACK 1 が来ると、そこでFSK信号を出力しなくなるが、ACK 1 を受けとらないと再度ACK 0 を含むFSK信号を出力する。したがってここで受信側からFSK信号が来るということは、送信側からのデータACK 1 が受信側に受けとられていないことを意味する。

S 1 1 1 A C K 1 が受信仰で受けとられていないので、リミットカウンタの値を1回デクリメントして、その値が0かどうかをチェックする。 0 でなければステップ S 1 0 6 に 戻って 7 度 A C K 1 を 伝送し、 0 で あればステップ S 1 1 3 に 適む。 S 1 1 2 リミットカウンタにセットした 所定回数以内でデータ 伝送を完了したので、 伝送結果コ

SK個号の出力ができるようにし、マーク、スタートピット、送信データおよびBCCコードの各ピットデータをクロックに周捌して順次と出力ポートP11にセットする。

S 1 0 4 出力ポートP 1 2 にしをセットして P S K 個号の出力を禁止する。

S 1 0 5 相手側の P S K 変調回路から、データ 入力があるかどうかをチェックする。データ人力 がなければ、ステップ S 1 0 7 に進む。

ードに"OK"をセットする.

S113 リミットカウンタにセットした所定回数のデータ伝送を行なっても、正常にデータおよびアクノリッジACK1が伝送されないので、伝送結果コードに"NG"をセットする。

第111回に、マイクロコンピュータ130の データ受信助作の詳細を示す。第111回を参照 して各ステップの動作を説明する。

S 1 2 1 P S K 倡号が受信されたか、すなわち 入力ポート P 1 3 にデータが入力されたかどうか をチェックする。

S 1 2 2 入力ポート P 1 3 にデータが来ないので、データ受信なしに対応するコードをデータ受信メモリにセットする。

S 1 2 3 1回のデータ伝送のデータ受信助作回数を制限するリミットカウンタに所定値をセットする。

S 1 2 4 受佰データからCRCチェックキャラ クタBCCを生成する。

S125 受信データのBCCとステップS12

特開昭59-39129(15)

4 で生成した B C C の値を比較する。 両者が等しければデータは正しく受信されたと判断して、 ステップ S 1 2 8 に進み、そうでなければ S 1 2 6 に進む。

S 1 2 6 エラーが生じたので、リミットカウンタを 1 回デクリメントして、その結果が 0 かどうかチェックする。 0 でなければ S 1 2 7 に戻り、 0 であれば S 1 3 4 に迎む。

S 1 2 7 データ入力があるかどうかチェックする。 受信データ があれば S 1 2 4 に進み、なければ S 1 2 6 に迎む。

S 1 2 9 出力ポート P 1 2 にしをセットして、 F S K 借号の出力を禁止する。

S 1 3 0 受信側にFSK倡号が受信されたかど うかをチェックする。

し D 等他のキーに対しても音声アンサバックを行かいうる。

以上のとおり本発明によれば、操作したキーが 音声で報知されるので、視点をステアリングホイ ール上に移すことなく、世話のダイアル操作ができ る。

4. 図面の簡単な説明

第1図は、木発明の一実施例のステアリング操作ボード信号伝送腹酸の概略ブロック図、第2 a 図は第1図の装取を搭載した自動車のステアリングホイールおよびドライバシートの近份を示す斜辺の、第2 b 図は第2 a 図のステアリングホイール部分の取付構造を示す側ののステアリングホイール部分の取付構造を示す側の数でのステアリングホイール上の操作ボードに仰わってい第3 a 図および第3 b 図は第1図の数でのようでは気は第1図の専行本体側に仰わってい第4 b 図は第1図の平5 k 復 関回路 1100 に 第5 c 図は第1回の下 S k 復 関回路 1100

S 1 3 1 受信されたデータが、受信側からのア クノリッジ A C K 0 に応答して出される送信側か らのアクノリッジ A C K 1 かどうかをチェックす る。 A C K 1 ならば S 1 3 3 に進み、そうでかけ れば S 1 3 2 に進む。

S 1 3 2 リミットカウンタの内容を 1 回デクリメントして、その結果が 0 かどうかをチェックする。 0 でなければ S 1 2 8 に 戻り、 0 なら S 1 3 4 に 過む。

S 1 3 3 リミットカウンタにセットした所定回数以内でデータ伝送が完了したので、伝送結果コードに"O K。"をセットする。

S134 リミットカウンタにセットした所定回数のデータ伝送を行なっても、近常にデータおよびアクノリッジACK1が伝送されないので、伝送結果コードに"NG"をセットする。

以上の実施例においては、数値キーについての み音声アンサバックを行なうようにしたが、メモ リ容量の大きな音声合成ポードを用いれば、コー ルオフキーCALL/OPP,ホールドキーHO

1:ドライバシート

2:電話機(TEL)

3:ステアリングホイール

31:操作パネル

38,41:サポート

39,42: 倉車

40:操舵シャフト

4 3 : 迎結部材

44:プリント拮板

70,120:定位压低额

80:マイクロコンピュータ (第1の側御手段)

90:キースイッチ (スイッチ手段)

95:『M変闘回路(第2の変闘手段)

100:FSK変陶回路 (節1の変胸手段)

110: FSK提關回路

130:マイクロコンピュータ(第2の制御手段)

150: FSK瓷調回路

160:FSK復制回路(第1の復闘手段)

170:FM復嗣回路(第2の復關手段)

180:ブランチ接続回路

MC1,MC2:マイクロホン(音鞭-厄気変換手段)

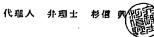
S A I , S A 2 , S B I , S B 2 : スリップリング

B A I , B A 2 , B B 1 , B B 2 : 刷子

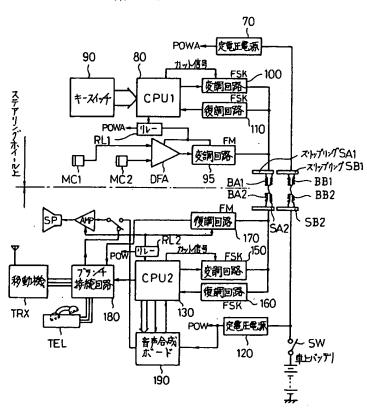
TRX:移動機 (移動電話裝置)

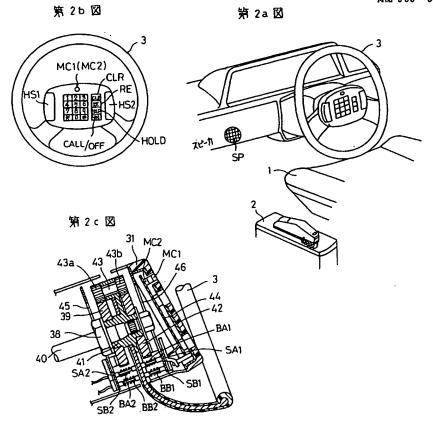
DPA: 蓬助増幅器 SP: スピーカ

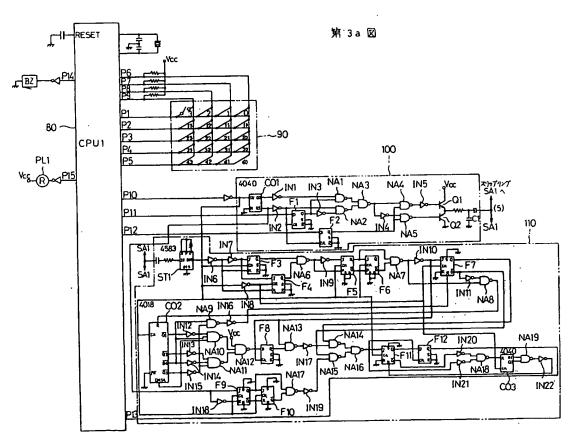
特許出願人 アイシン精機株式会社 他1名



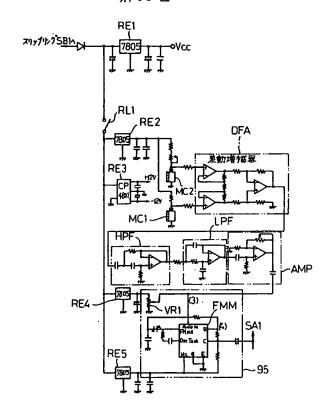
第1図



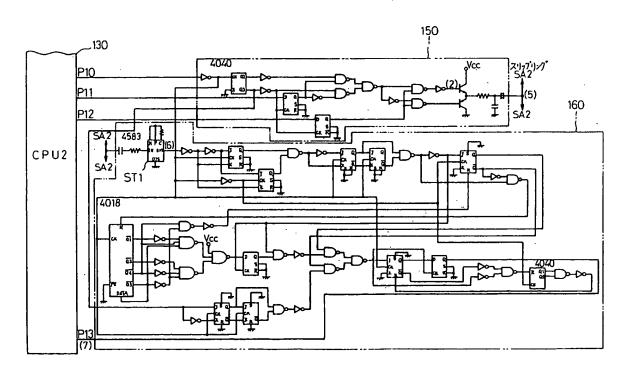


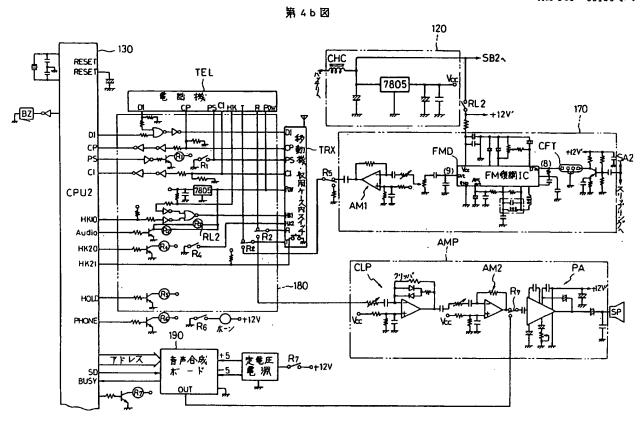


第 3 6 図

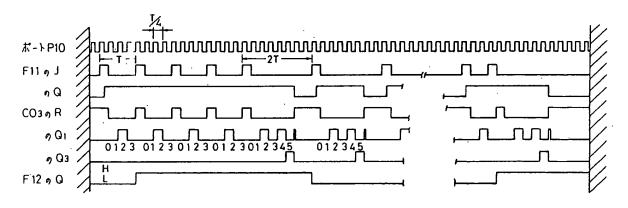


第 4 a 図

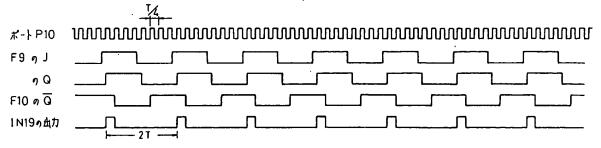




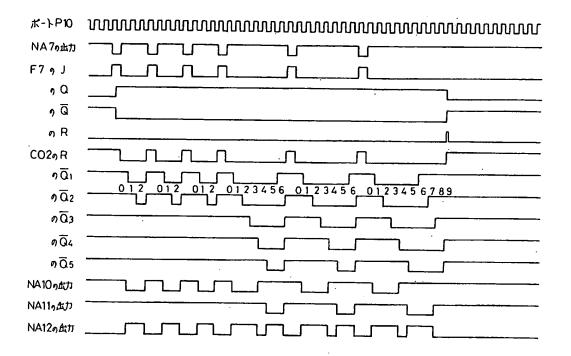




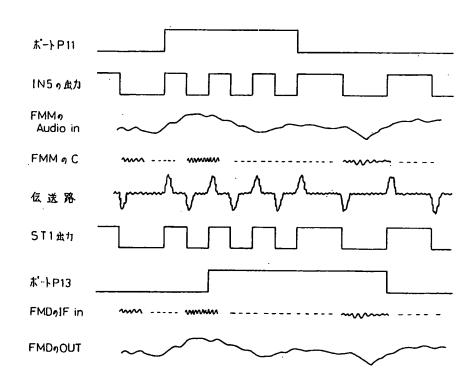
第 5 b 図

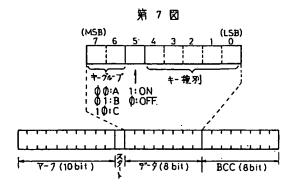


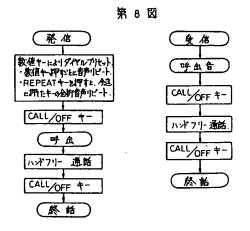
第 5 c 図

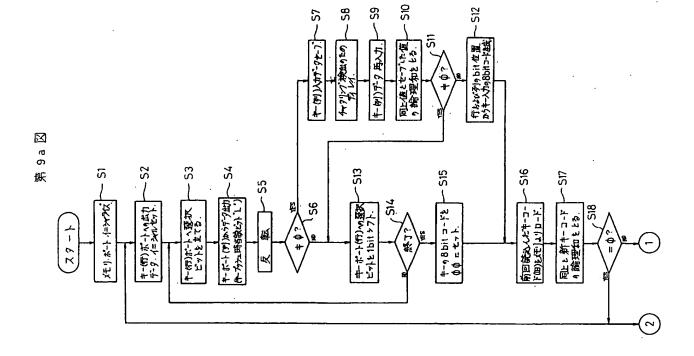


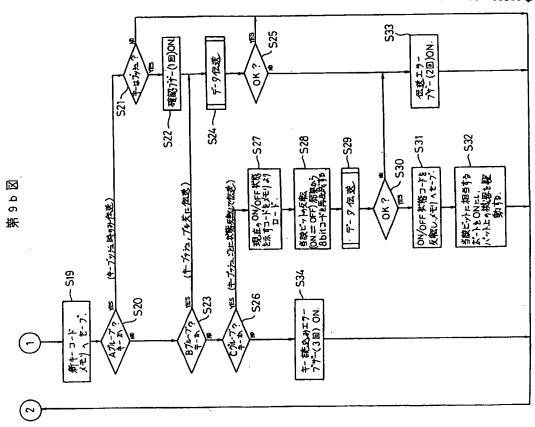


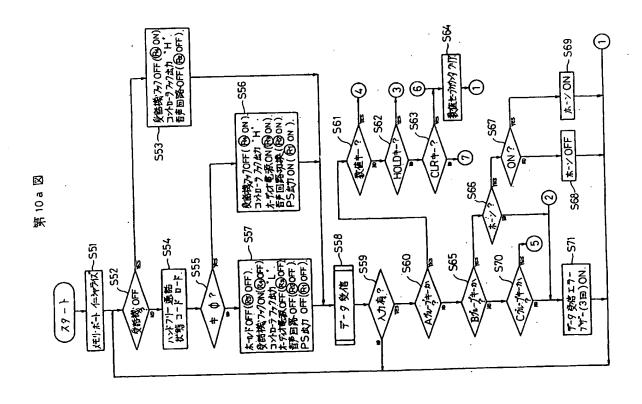


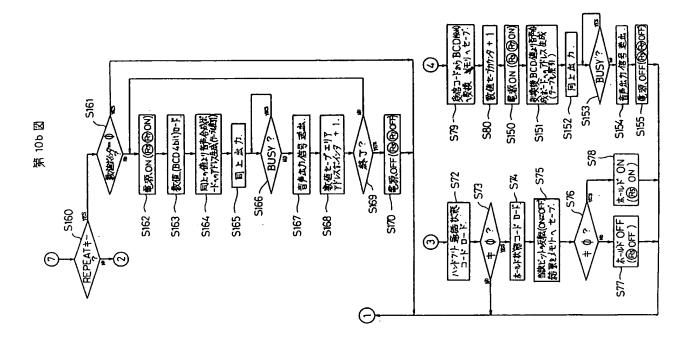


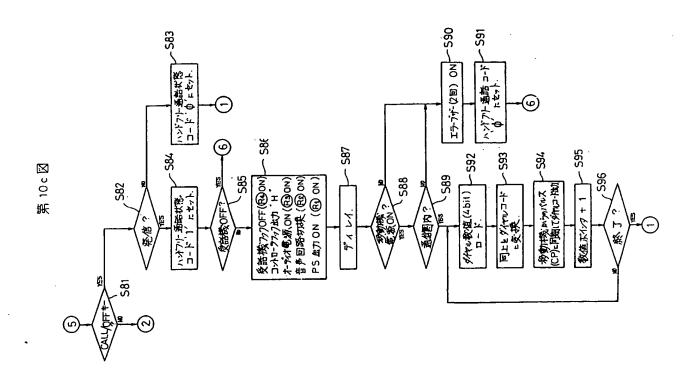


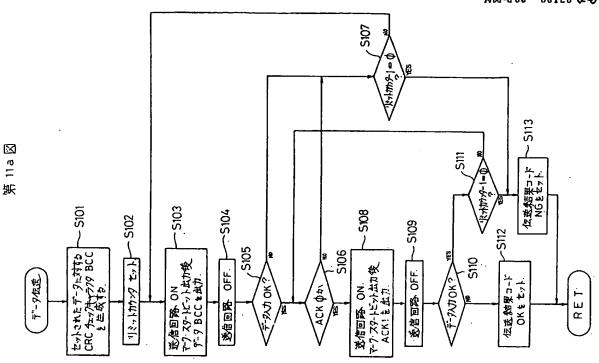


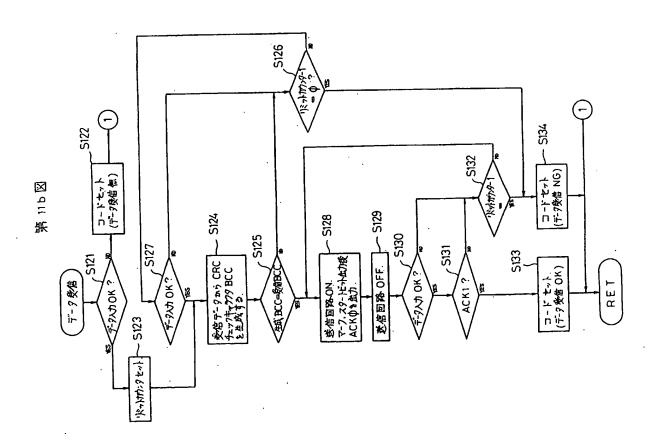












This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

efects in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ OTHER:

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.